

УДК 621.753

В. Н. Репко, кандидат технических наук, профессор;
Е. В. Чумакова, кандидат технических наук, доцент

Воткинский филиал Ижевского государственного технического университета имени М. Т. Калашникова

ОПРЕДЕЛЕНИЕ ОБЪЕМНОГО ПОЛЯ ДОПУСКА В ДИНАМИКЕ

Рассматриваются отклонения реальной поверхности детали как сумма собственных и вынужденных колебаний точек поверхности теоретически определенного положения.

Ключевые слова: отклонения поверхности, колебания точек, ряды Фурье

При конструировании изделия определяют теоретические размеры и формы деталей и их положение в изделии. На практике не всегда удается за счет допусков предусмотреть все отклонения поверхностей деталей, которые возможны при изготовлении отдельных деталей и при их сборке в изделие.

Для задачи определения отклонений реальной поверхности детали можно использовать принцип конструирования решений, который применяется в задачах теплофизики, решаемых методом источников. По принципу конструирования решений любую поверхность можно представить как совокупность бесконечного множества точек. Если выбрать некоторую точку поверхности детали, то отклонение этой точки в пространстве от теоретического положения может быть в трех направлениях: X, Y, Z.

Периодически повторяющиеся отклонения можно представить как колебания положения рассматриваемой точки относительно теоретически определенного положения. Сложное периодическое колебание может быть выражено в виде ряда Фурье [1]:

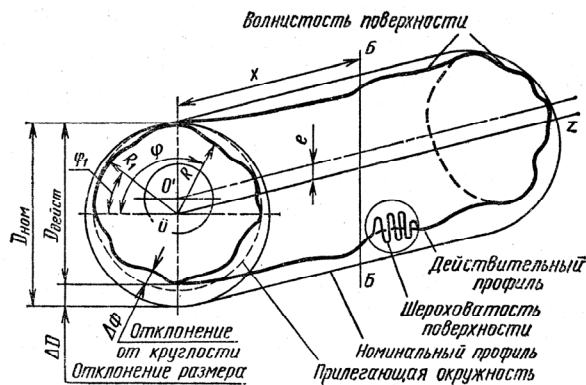
$$f(\phi) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} (a_k \cos k\phi + b_k \sin k\phi), \quad (1)$$

где $\frac{a_0}{2}$ – нулевой член разложения; a_k, b_k – коэффициенты ряда Фурье k -й гармоники; k – порядковый номер составляющей гармоники.

Любой колебательный процесс характеризуют собственные и вынужденные колебания. Здесь собственные колебания рассматриваемой точки – это отклонения точки на поверхности, полученной после предыдущей операции (см. рис.).

По данным А. И. Якушева [2], сечения действительной поверхности можно характеризовать совокупностью гармонических составляющих отклонений профиля, определяемых спектрами фазовых углов и амплитуд, т. е. совокупностью отклонений с различными частотами. Для аналитического изображения действительного профиля (контура сечения) поверхности используют разложение функции погрешностей $f(\phi)$ в ряд Фурье.

Рассматривая отклонения ΔR радиуса-вектора в полярной системе координат как функцию полярного угла ϕ , можно представить отклонения контура поперечного сечения детали в виде ряда Фурье (1).



Отклонения точек реальной поверхности цилиндрической детали

Ряд Фурье можно представить также в виде

$$f(\phi) = \frac{c_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} c_k \cos(k\phi + \phi_k), \quad (2)$$

где c_k – амплитуда k -й гармоники; ϕ_k – начальная фаза.

Функция $f(\phi)$ определяется совокупностью величин c_k (спектра амплитуд) и ϕ_k (спектра фаз).

В дальнейшем используем ряд с ограниченным числом членов, т. е. тригонометрический полином:

$$f(\phi) = \frac{c_0}{2} + \sum_{k=1}^n c_k \cos(k\phi + \phi_k), \quad (3)$$

где n – порядковый номер высшей гармоники полинома.

Согласно теории Фурье, нулевой член разложения в общем случае является средним значением функции $f(\phi)$ за период $T = 2\pi$, определяемым расстоянием от базового уровня отсчета текущего размера до средней линии геометрических отклонений профиля (до среднего цилиндра):

$$\frac{c_0}{2} = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(\phi) d\phi.$$

Таким образом, $\frac{c_0}{2}$ есть постоянная, составляющая отклонения текущего размера. Первый член раз-

ложения $c_1 \cos(\phi + \phi_1)$ выражает несовпадение центра вращения O' с геометрическим центром сечения O (эксцентриситет e), т. е. отклонение расположения поверхности. Здесь c_1, ϕ_1 – амплитуда и фаза эксцентриситета.

Члены ряда, начиная со второго и до $k = p$ образуют спектр отклонений формы детали в поперечном сечении. При этом второй член ряда Фурье $c_2 \cos(2\phi + \phi_2)$ выражает овальность, третий член $c_3 \cos(3\phi + \phi_3)$ – огранку с трехвершинным профилем и т. д. Последующие члены ряда, имеющие номер $k > p$, выражают волнистость. Наконец, при достаточно большом числе членов ряда получаем высокочастотные составляющие, выражающие шероховатость поверхности, имеющей идеальную форму.

Аналогично можно представить отклонения контура цилиндрической поверхности в продольном сечении, но условие замкнутости контура в этом случае не выполняется:

$$f(z) \neq f(z+l), \quad (4)$$

где z – переменная, отсчитываемая вдоль оси цилиндра, причем $0 \leq z \leq l$; l – длина детали.

Введя цилиндрическую систему координат R, ϕ, z и условно приняв, что период $T = 2l$, представим отклонения контура реальной цилиндрической детали в продольном сечении $f(z)$ в виде тригонометрического полинома

$$f(z) \approx \frac{c_0}{2} + \sum_{k=1}^p c_k \sin \frac{k\pi}{2l} z, \quad (5)$$

где k – порядковый номер члена разложения.

При $k = 1$ первый член – $f_1(z) = c_1 \sin \frac{\pi z}{2l}$. Тогда $f_1(z) = 0$ при $z = 0$ и $f_1(z) = c_1$ при $z = l$.

Первый член разложения характеризует наклон образующей цилиндра (конусообразность).

Второй член разложения $f_2(z) = c_2 \sin \frac{\pi z}{l}$ характеризует выпуклость контура в продольном сечении

(бочкообразность). Этот же член разложения при наличии сдвига фазы $f_2(z) = c_2 \sin \left(\frac{\pi z}{l} - \frac{\pi}{2} \right) = c_2 \cos \frac{\pi z}{l}$ выражает седлообразность и т. д.

Вынужденные колебания – колебания точки, вызываемые воздействием на нее периодических внешних сил технологической системы. Эти силы технологической системы действуют в разных направлениях. Например, при токарной обработке: радиальное биение шпинделя в плоскости, перпендикулярной оси вращения детали, вызывает отклонения в вертикальной плоскости. Колебания при перемещении резца вдоль оси вращения детали приводят к погрешностям в горизонтальной плоскости в направлении, параллельном оси вращения детали, а колебания режущей кромки резца – в горизонтальной плоскости, в направлении, перпендикулярном оси вращения детали.

При сравнении собственных колебаний точки поверхности с вынужденными колебаниями этой точки при работе технологической системы можно определить условия появления разрушительного резонанса, который появляется при приближении частоты возмущающей силы к значениям резонансной циклической частоты. По условиям гармонического анализа [3] вынужденные колебания, вызываемые возмущающей силой, являются результатом наложения колебаний под действием каждой из гармоник в отдельности. Наиболее сильно влияют те гармоники возмущающей силы, циклические частоты которых близки к резонансной циклической частоте.

Внешнее проявление резонанса – выход действительных размеров деталей за границы поля допуска, получение брака при изготовлении деталей.

Библиографические ссылки

1. Бермант А. Ф. Краткий курс математического анализа. – М. : Наука, 1971. – 736 с.
2. Якушев А. И. Взаимозаменяемость, стандартизация и технические измерения. – М. : Машиностроение, 1986. – 352 с.
3. Яворский Б. М. Справочник по физике. – М. : Наука, 1965. – 848 с.

V. N. Repko, PhD in Engineering, Professor, Votkinsk branch of Kalashnikov Izhevsk State Technical University

E. V. Chumakova, PhD in Engineering, Associate professor, Votkinsk branch of Kalashnikov Izhevsk State Technical University

Definition of a volume tolerance range in dynamics

The paper is devoted to deviations of a real surface of a part as the sum of its own and forced oscillations of surface points for a theoretically defined position.

Keywords: surface deviations, fluctuations of points, Fourier's series

Получено: 21.05.12